Testo prima attività

Seguendo le indicazioni avute gli anni passati, riprodurre il progetto basato sul chip l293d; gli obiettivi da raggiungere sono i medesimi:

1. Regolare la velocità del motore in modo incrementale (aumentarla costantemente con un ciclo);
2. Regolare la velocità del motore con un valore randomico;
3. Regolare la velocità del motore con un valore ottenuto mediante uno di questi quattro componenti: termoresistenza, fotoresistenza, trimmer, potenziometro.
4. Regolare la velocità del motore con un valore inserito da monitor seriale.

Tutte le attività di quest’anno devono essere gestite con git, perciò effettuate le dovute commit e pushate su github.

Ogni coppia deve avere un repository, lavorate su due branch separati (oltre al main ci deve essere il branch “attuatore” e il branch “sensore”).

A fine attività dovete invitare entrambi i professori nei vostri repository.